

## 令和4年度～

# 産業DXのためのデジタルインフラ整備事業／4次元時空間情報基盤に関する研究開発（NEDO） 4次元時空間情報基盤活用による自律移動ロボット普及に向けた実証実験

- 株式会社日立製作所、損害保険ジャパン株式会社がNEDOからの採択を受け、南相馬市内でドローンによる橋梁点検等ユースケース実証実験実施中(令和4年～令和6年度末)。
- 令和4年度は市内5か所の橋梁をドローンにて点検。既存手法で行った点検との比較検証を行った。
- 令和5年度以降は、3D都市モデル等の活用検討も含めた橋梁点検実証実験を予定。尚、整備された3D都市モデルは国土交通省PLATEAU VIEWにて公開中。

### ●ドローンでの橋梁点検（R4～）



### ● 3D都市モデル等を活用した橋梁点検実証（R5以降実施予定）



出展：国土交通省PLATEAU VIEW